

Mention : Physique et Applications

Parcours : PC/MI Semestre 1 Série N°4 DYNAMIQUE DU POINT

Année : 2023-2024

EXERCICE 1

Soit une particule électrique ponctuelle M de masse m et portant une charge $q > 0$ mobile dans une région de l'espace où règne un champ :

- Electrique uniforme : $\vec{E} = E\vec{e}_y$ ($E > 0$)
- Magnétique uniforme : $\vec{B} = B\vec{e}_z$ ($B > 0$)

La charge est émise sans vitesse initiale au point O à $t=0$.

1-a- En appliquant la RFD, trouver le système de 3 équations différentielles scalaires vérifiées par x, y, z .

b- Résoudre ce système et en déduire $x(t)$, $y(t)$ et $z(t)$. On posera $\omega = \frac{qB}{m}$

c- Tracer l'allure de la trajectoire.

2- On suppose maintenant que la particule possède une vitesse initiale $\vec{V}_0 = V_0\vec{e}_x$.

a- Retrouver $x(t)$ et $y(t)$

b- Pour quelle valeur particulière V_p de la vitesse, la charge décrit un mouvement rectiligne confondu avec Ox. Exprimer V_p en fonction de E et B.

EXERCICE 2

On lance un point matériel M verticalement vers le haut. La résistance de l'air est assimilée à une force de frottement dont la norme est proportionnelle au carré de la vitesse avec un facteur de proportionnalité k.

Déterminer l'altitude maximale atteinte en fonction de la vitesse initiale V_0 , de l'intensité du champ de pesanteur g et de k.

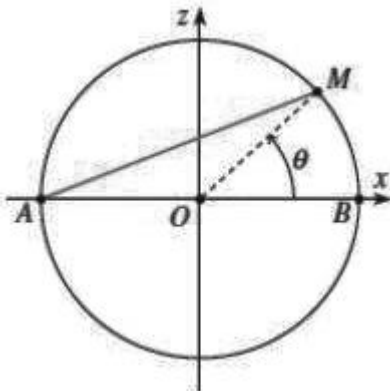
EXERCICE 3

Un point matériel M de masse m est accroché en un point O par un fil de longueur l. Le point M est abandonné sans vitesse initiale d'une position telle que OM soit horizontal et $OM=l$.

Quel est la valeur de l'angle θ entre OM et la verticale lorsque la tension du fil est égale au poids de M en norme. On néglige les frottements.

EXERCICE 4

Un point M de masse m est lié à un cercle fixe dans le plan vertical, de centre O et de rayon R. La liaison est supposée sans frottements. Le point M est attiré par l'extrémité A du diamètre horizontal AB par une force toujours dirigée vers A et dont le module est proportionnel à la distance AM. La position du point M est repérée par l'angle $\theta = (\vec{AB}, \vec{OM})$.



1. Déterminer les positions $\theta = \theta_e$ d'équilibre du point M sur le cercle.

2. Quand le point n'est pas en équilibre, déterminer l'équation différentielle vérifiée par θ en utilisant :

- la relation fondamentale de la dynamique,
- le théorème du moment cinétique en O,
- le bilan énergétique.

3. On suppose que θ reste proche de θ_e et on pose $\theta = \theta_e + u$ avec $u \ll \theta_e$.

- Déterminer l'équation différentielle vérifiée par u.
- Les conditions initiales sont $u = u_0$ et $\dot{u} = 0$. Déterminer entièrement $u(t)$.
- Que peut-on dire quant à la stabilité de la (des) position(s) d'équilibre déterminée(s) au 1)?

Une position d'équilibre est stable si, quand on écarte légèrement le point de cette position, il tend à y revenir, elle est instable dans le cas contraire.