# Intégration numérique

# 1. Description de la méthode

On donne une fonction numérique f définie et intégrable sur [a,b] supposée connue (grâce aux mesures) en (n+1) points selon le tableau :

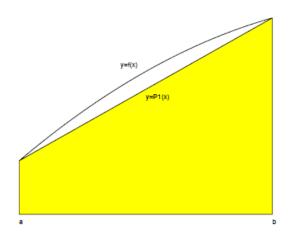
x	$x_0$	$x_1$	 $x_n$
f(x)	$f_0 = f(x_0)$	$f_1 = f(x_1)$	 $f_n = f(x_n).$

Pour approcher le nombre exact  $I=\int\limits_a^bf(t)dt$ , l'idée est la suivante :

- on remplace f(x) par son polynôme d'interpolation  $P_n(x)$ ,
- on calcule  $I_n = \int\limits_a^b P_n(t) dt$ ,
- on estime l'erreur  $|I I_n|$ .

Une telle méthode est appelée souvent méthode de quadrature. On décrira celles qui font appel à l'interpolation polynomiale de degré  $0,\,1$  et 2. On obtient respectivement les formules simples des rectangles, des trapèzes et de Simpson.

Méthode simple des trapézes



En pratique, on subdivise l'intervalle [a, b] en plusieurs petits intervalles :

$$[a + (i-1)h, a+ih], i = 1,...,n$$

de longueur h=(b-a)/n, auxquels on applique la formule simple puis par sommation, on déduit les formules dites composites.

Méthode des trapézes composite



Le choix de la méthode dépend généralement du type de fonctions qu'on doit intégrer. On peut éventuellement combiner les trois méthodes (rectangles, trapèzes, Simpson) sur des intervalles bien choisis.

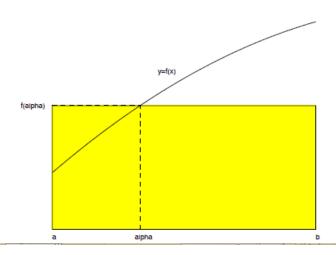
## 8.2. Méthode des rectangles

## **8.2.1.** Formules simples

Supposons que f est connue en un point  $\alpha \in [a, b]$ . Le polynôme d'interpolation de f est la constante  $P_0(x) = f(\alpha)$ . Le nombre I est donc approché par

$$I_0 = \int_a^b P_0(t)dt = \int_a^b f(\alpha)dt = (b-a)f(\alpha).$$

Méthode simple des rectangles



Dans le cas particulier où le point  $\alpha$  est le milieu de [a,b]

$$\alpha = \frac{a+b}{2},$$

on obtient

$$I_0 = (b-a)f\left(\frac{a+b}{2}\right).$$

C'est la formule simple des rectangles point-milieu.

# 8.2.2. Formules composites

On généralise les formules précédentes à (n+1) points équidistants

$$x_0 = a, x_1 = a + h, ..., x_i = a + ih, ..., x_n = b,$$

οù

$$h = \frac{b - a}{n}.$$

En appliquant le même principe d'interpolation de degré 0 sur chaque intervalle

$$[x_i, x_{i+1}],$$

on approche f(x) par  $P_0(x) = f(\alpha_i)$ , où

$$\alpha_i \in [x_i, x_{i+1}],$$

et on obtient la formule composite des rectangles :

$$I_R = \sum_{i=0}^{n-1} \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(\alpha_i) dt = \frac{b-a}{n} \sum_{i=0}^{n-1} f(\alpha_i),$$

qui devient dans le cas des rectangles point-milieu

$$I_{M} = \sum_{i=0}^{n-1} \int_{x_{i}}^{x_{i+1}} f(x_{i}) dt = \frac{b-a}{n} \sum_{i=0}^{n-1} f\left(\frac{x_{i} + x_{i+1}}{2}\right).$$

#### 8.3. Méthode des trapèzes

#### 8.3.1. Formule simple

On utilise l'interpolation à deux points. Si on suppose connue f aux deux points a et b, on a vu que

$$P_1(x) = \frac{x-b}{a-b}f(a) + \frac{x-a}{b-a}f(b).$$

Par intégration, on obtient

$$I_1 = \int_a^b P_1(t)dt = \frac{(b-a)(f(a)+f(b))}{2}.$$

#### 8.3.2. Formule composite

En généralisant le même principe aux (n+1) points équidistants précédents, on obtient

$$I_T = \sum_{i=0}^{n-1} \int_{x_i}^{x_{i+1}} P_1(t)dt = \frac{b-a}{n} \sum_{i=0}^{n-1} \frac{(f(x_i) + f(x_{i+1}))}{2}$$
$$= \frac{b-a}{n} \left[ \frac{1}{2} (f(a) + \frac{1}{2} f(b)) + \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i) \right].$$

On utilise usuellement la dernière formule plus économique en nombre d'opérations arithmétiques.

## 8.4. Méthode de Simpson

# 8.4.1. Formule simple

On suppose connue f aux trois points équidistants de [a, b]

$$x_0 = a$$
,  $x_1 = \frac{a+b}{2} = a+h$ ,  $x_2 = a+2h$ ,

le pas est h = (b - a)/2. Alors

$$P_2(x) = \frac{\left(x - \frac{a+b}{2}\right)(x-b)}{2h^2} f(a)$$

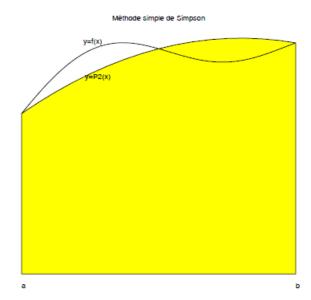
$$+ \frac{(x-a)(x-b)}{h^2} f\left(\frac{a+b}{2}\right)$$

$$+ \frac{(x-a)\left(x - \frac{a+b}{2}\right)}{h^2} f(b),$$

et après intégration, on obtient

$$I_2 = \int_a^b P_2(t)dt = \frac{b-a}{6} \left[ f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right].$$

C'est la formule simple dite de Simpson.



## 8.4.2. Formule composite

On réitère la formule précédente en partageant l'intervalle [a, b] en

$$s = \frac{n}{2}$$

intervalles  $[x_{2i}, x_{2i+2}]$ , centrés en  $x_{2i+1}$ , de longueur

$$2h = \frac{b-a}{s} = \frac{2(b-a)}{n}$$

pour i=0,1,2,...,s-1; on obtient, d'abord sur  $[x_{2i},x_{2i+2}]$ ,

$$\int_{x_{2i}}^{x_{2i+2}} P_2(t)dt = \frac{h}{3} \left[ f(x_{2i}) + 4f(x_{2i+1}) + f(x_{2i+2}) \right],$$

et ensuite, la formule composite de Simpson

$$I_S = \sum_{i=0}^{s-1} \int_{x_{2i}}^{x_{2i+2}} P_2(t)dtt$$

$$= \frac{h}{3} \left[ f(a) + f(b) + 2 \sum_{i=1}^{s-1} f(a+2ih) + 4 \sum_{i=0}^{s-1} f(a+(2i+1)h) \right].$$

#### 8.5. Gestion d'erreur

On se bornera à l'étude de l'erreur mathématique commise dans la méthode des trapèzes et celle de Simpson.

#### 8.5.1. Erreur dans la méthode des trapèzes

En formule simple on a vu que la quantité

$$I_1 = \frac{(b-a)(f(a)+f(b))}{2}$$

approche

$$I = \int\limits_{-b}^{b} f(t) dt.$$

En posant b = a + h, il vient

$$\varphi(h) = I - I_1 = \int_a^{a+h} f(t)dt - \frac{h(f(a) + f(a+h))}{2}.$$

En supposant ensuite que f admet des dérivées successives continues jusqu'à l'ordre 2, on montre, grâce à un développement de Taylor de  $\varphi(h)$  à l'ordre 2 qu'on a

$$|I - I_1| \leqslant \frac{h^3}{12} \max_{x \in [a,b]} |f''(x)|.$$

En formule composite, on déduit que

$$||I - I_T| \le \frac{(b-a)^3}{12n^2} \max_{x \in [a,b]} |f''(x)|.$$

#### 8.5.2. Erreur dans la méthode de Simpson

Utilisant la méthode précédente on trouve l'estimation de l'erreur suivante, en composite, pour des fonctions f admettant des dérivées successives continues jusqu'à l'ordre 4

$$||I - I_S| \le \frac{(b-a)^5}{180n^4} \max_{x \in [a,b]} |f^{(4)}(x)|.$$

Lorsqu'on connait une majoration M de  $|f^{(4)}(x)|$ , le pas choisi h qui permet d'avoir au plus une erreur  $\varepsilon$  vérifie nécéssairement

$$\frac{(b-a)^5}{180n^4}M \leqslant \varepsilon,$$

d'où

$$\frac{(b-a)}{180}h^4.M \leqslant \varepsilon,$$

ou bien

$$h \leqslant \sqrt[4]{\frac{180\varepsilon}{(b-a)M}}.$$

Le pas h est en  $O\left(\varepsilon^{1/4}\right)$  .

Si on veut éviter d'utiliser une majoration de  $\left|f^{(4)}(x)\right|$ , on effectue les approximations  $I_S^h$  et  $I_S^{h/2}$  de I de pas respectifs h et h/2. La deuxième est peu coûteuse, puisqu'elle utilise certaines valeurs déjà calculées. On réitèrera les calculs, en remplaçant h par h/2, et en effectuant le test d'arrêt

$$\left|I_S^h - I_S^{h/2}\right| < \varepsilon.$$